

Základní pojmy

Autorkou následujícího textu je RNDr. Vlasta Krupková, CSc. (UMAT FEKT VUT v Brně), které patří velký dík.

Úpravy algebraických výrazů

Mocniny a odmocniny

Pro každé reálné r, s a každé $a > 0, b > 0$ (resp. pro každé celé r, s a každé $a \neq 0, b \neq 0$) platí:

$$\begin{aligned} a^0 &= 1, a^1 = a & (a^r)^s &= a^{rs} \\ a^{-r} &= \frac{1}{a^r} & (ab)^r &= a^r \cdot b^r \\ a^r \cdot a^s &= a^{r+s} & \left(\frac{a}{b}\right)^r &= \frac{a^r}{b^r} \\ a^r : a^s &= a^{r-s} & \left(\frac{a}{b}\right)^{-1} &= \frac{b}{a} \end{aligned}$$

Dále platí

$$1^n = 1, \quad (-1)^{2n} = 1, \quad (-1)^{2n+1} = -1$$

Je-li $n \in \mathbb{N}, a \geq 0$, existuje právě jedno číslo $x \geq 0$ tak, že $x^n = a$. Toto číslo se nazývá **n -tá odmocnina** z čísla a a značí se $\sqrt[n]{a}$.

Je-li číslo $a < 0, n > 0$ liché, má rovnice $x^n = a$ právě jedno reálné řešení, totiž číslo $-\sqrt[n]{-a} < 0$. Místo $-\sqrt[n]{-a}$ píšeme $\sqrt[n]{a}$. Není-li n liché, symbol $\sqrt[n]{a}$ pro $a < 0$ nedefinujeme.

POZOR: sudé odmocniny jsou definovány pouze pro nezáporná čísla, liché odmocniny jsou definovány pro všechna reálná čísla (tedy i pro záporná)!

Platí

$$\begin{aligned} \sqrt[n]{0} &= 0, \sqrt[n]{1} = 1, & \sqrt[2n+1]{-1} &= -1, \\ \sqrt[n]{a} \cdot \sqrt[n]{b} &= \sqrt[n]{a \cdot b}, & \frac{\sqrt[n]{a}}{\sqrt[n]{b}} &= \sqrt[n]{\frac{a}{b}}, \\ \sqrt[n]{a^m} &= (\sqrt[n]{a})^m, & \sqrt[n]{a^m} &= \sqrt[n \cdot p]{a^{m \cdot p}}, \\ \sqrt[m]{\sqrt[n]{a}} &= \sqrt[m \cdot n]{a}, & a \sqrt[n]{b} &= \sqrt[n]{a^n \cdot b}. \end{aligned}$$

Pro $a > 0, n \in \mathbb{N}, r \in \mathbb{Z}$ definujeme $a^{\frac{r}{n}} = \sqrt[n]{a^r}$. Potom platí:

$$a^{\frac{r}{n}} = a^{\frac{-r}{n}} = a^{-\frac{r}{n}} = \frac{1}{a^{\frac{r}{n}}} = \frac{1}{\sqrt[n]{a^r}}.$$

Pro všechna $a > 0, b > 0$ a pro všechna $r \in \mathbb{Q}, s \in \mathbb{Q}$ platí:

$$a^r \cdot a^s = a^{r+s}, \quad (a^r)^s = a^{r \cdot s}, \quad (a \cdot b)^r = a^r \cdot b^r, \quad \left(\frac{a}{b}\right)^r = \frac{a^r}{b^r}, \quad \frac{a^r}{a^s} = a^{r-s}.$$

POZOR!

$$(\sqrt{a})^2 = a, \text{ ale } \sqrt{a^2} = |a|!$$

Umocňování a rozklad dvojčlenů

$$(a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2,$$

$$(a \pm b)^3 = a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3,$$

$$(a \pm b)^4 = a^4 \pm 4a^3b + 6a^2b^2 \pm 4ab^3 + b^4,$$

obecně (*Newtonova binomická věta*):

$$(a \pm b)^n = \sum_{k=0}^n (\pm 1)^k \binom{n}{k} a^{n-k} b^k;$$

Čísla $\binom{n}{k}$ jsou tzv. **binomické koeficienty (kombinační čísla)**,

$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{(n-k)!k!}.$$

Jejich hodnoty lze snadno najít pomocí **Pascalova trojúhelníku**:

n – mocnitel dvojčlenu	binomické koeficienty
$n = 0$	1
$n = 1$	1 1
$n = 2$	1 2 1
$n = 3$	1 3 3 1
$n = 4$	1 4 6 4 1
$n = 5$	1 5 10 10 5 1
$n = 6$	1 6 15 20 15 6 1

(na začátku a konci každého řádku je jednička, další čísla jsou vždy součtem nejbližších dvou čísel o řádek výš).

Pro rozklad dvojčlenů platí:

$$a^2 - b^2 = (a + b)(a - b)$$

$$a^3 \pm b^3 = (a \pm b)(a^2 \mp ab + b^2)$$

$$a^4 - b^4 = (a + b)(a - b)(a^2 + b^2)$$

$$a^{2n} + b^{2n} \text{ nelze rozložit}$$

$$a^{2n} - b^{2n} = (a + b)(a^{2n-1} - a^{2n-2}b + a^{2n-3}b^2 - \dots + (-1)^{k-1} a^{2n-k} b^{k-1} + \dots + ab^{2n-2} - b^{2n-1})$$

$$a^{2n+1} - b^{2n+1} = (a + b)(a^{2n} - a^{2n-1}b + a^{2n-2}b^2 - \dots + (-1)^k a^{2n-k} b^k + \dots + ab^{2n-1} - b^{2n})$$

Rozklad polynomu $P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ na kořenové činitele:

Platí-li $P_n(x_0) = 0$, nazývá se číslo x_0 kořen polynomu $P_n(x)$, výraz $x - x_0$ kořenový činitel a platí

$$P_n(x) = (x - x_0) Q_{n-1}(x).$$

Polynom n -tého stupně má (v oboru komplexních čísel) právě n kořenů. Jsou-li x_1, x_2, \dots, x_n (ne nutně různé)

kořeny (reálné nebo komplexní) polynomu $P_n(x)$, platí

$$P_n(x) = a_n (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_n) \text{ - rozklad na kořenové činitele}$$

$$\text{a dále } a_0 = (-1)^n a_n x_1 x_2 \cdots x_n.$$

Pro kořeny polynomu **druhého stupně** $P_2(x) = ax^2 + bx + c$ platí známý vzorec $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$;

je-li koeficient b sudý, $b = 2k$, můžeme použít vzorec $x_{1,2} = \frac{-k \pm \sqrt{k^2 - ac}}{a}$.

Zřejmě platí $P_2(x) = ax^2 + bx + c = a(x - x_1)(x - x_2)$, tedy pro $a = 1$ je

$$(x - x_1)(x - x_2) = x^2 - (x_1 + x_2)x + x_1 x_2 \Rightarrow \underline{b = -(x_1 + x_2)}, \underline{c = x_1 x_2};$$

$$\text{jinak platí } a(x - x_1)(x - x_2) = ax^2 - a(x_1 + x_2)x + ax_1 x_2 \Rightarrow \underline{b = -a \cdot (x_1 + x_2)}, \underline{c = a \cdot x_1 x_2}$$

a obecně pro polynom $P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ platí $a_0 = (-1)^n \cdot a_n \cdot x_1 x_2 \cdots x_n$.

Funkce

Funkce je předpis f , který přiřazuje každému prvku nějaké množiny (definičního oboru \mathcal{D}_f) prvek jiné množiny (oboru hodnot \mathcal{H}_f).

Funkcí (jedné proměnné) obvykle rozumíme takové zobrazení, kdy definiční obor i obor hodnot jsou číselné množiny. Budeme se věnovat převážně reálným funkcím jedné reálné proměnné, tedy zobrazením $f: \mathcal{D}_f \rightarrow \mathcal{H}_f$, $\mathcal{D}_f \subseteq \mathbb{R}$, $\mathcal{H}_f \subseteq \mathbb{R}$.

Je-li funkce f zadaná nějakým předpisem, přičemž není explicitně zadán její definiční obor, rozumíme jím množinu všech $x \in \mathbb{R}$, pro která má příslušný předpis smysl. Tuto množinu nazýváme **přirozeným definičním oborem** funkce f .

Graf funkce jedné proměnné je množina bodů v rovině daná vztahem

$$\Gamma = \{(x, y) \mid x \in \mathcal{D}_f \wedge y = f(x)\}$$

Rovnost funkcí:

Přímo z definice pojmu funkce plyne, že platí $f = g$, jestliže $\mathcal{D}_f = \mathcal{D}_g$ a $\forall x: f(x) = g(x)$.

Zúžení funkce:

Zúžení funkce f na množinu M (nebo též **parciální funkce**) je funkce $f|_M$ s definičním oborem $\mathcal{D}_f \cap M$ dané předpisem

$$f|_M: f|_M(x) = f(x) \quad \forall x \in \mathcal{D}_f \cap M.$$

Některé typy funkcí:

Funkce f je **rostoucí** resp. **klesající** na množině M , platí-li $\forall x_1, x_2 \in M$

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2) \quad \text{resp.} \quad x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) > f(x_2)$$

a **neklesající** resp. **nerostoucí** na množině M , platí-li $\forall x_1, x_2 \in M$

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \leq f(x_2) \quad \text{resp.} \quad x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \geq f(x_2).$$

Funkce f je **prostá**, platí-li $\forall x_1, x_2 \in \mathcal{D}_f: x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2)$

Funkce f je **sudá** resp. **lichá**, platí-li

$$f(-x) = f(x) \quad \text{resp.} \quad f(-x) = -f(x) \quad \forall x \in \mathcal{D}_f$$

a **periodická**, jestliže $\exists p \neq 0$ tak, že platí

$$f(x + p) = f(x) \quad \forall x \in \mathcal{D}_f.$$

Funkce f je **ohraničená** (shora resp. zdola), je-li její obor hodnot ohraničený (shora resp. zdola), tedy platí-li

$$\exists k \in \mathbb{R} \quad \forall y \in \mathcal{H}_f: (y \leq k \quad \text{resp.} \quad k \leq y).$$

Vytváření nových funkcí

z daných funkcí f, g, φ (vztahy platí pro všechna x z definičních oborů vzniklých funkcí)

složená funkce $f \circ \varphi$ (čti f po φ) je dána vztahem

$$(f \circ \varphi)(x) = f(\varphi(x)),$$

inverzní funkce f^{-1} je funkce s definičním oborem rovným oboru hodnot funkce f a s vlastností

$$f^{-1}(x) = y \Leftrightarrow f(y) = x$$

f má inverzní funkci $f^{-1} \Leftrightarrow f$ je prostá

Grafy funkcí f a f^{-1} jsou navzájem souměrné podle přímky $y = x$ (osy 1. a 3. kvadrantu)

součet, rozdíl, součin a podíl funkcí – funkce $f \pm g, f \cdot g, \frac{f}{g}$ s vlastnostmi

$$(f \pm g)(x) = f(x) \pm g(x),$$

$$(f \cdot g)(x) = f(x) \cdot g(x),$$

$$\frac{f}{g}(x) = \frac{f(x)}{g(x)}.$$

Elementární funkce

Polynomy

jsou funkce zadané pomocí předpisu tvaru

$$P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

přičemž

n je **stupeň** polynomu

$a_i, i = 0 \dots n$ je **koeficient** u i -té mocniny

a_0 je **absolutní člen**.

Číslo x_0 , pro které platí $P_n(x_0) = 0$, je **kořen** polynomu. Je-li x_0 kořen polynomu $P_n(x)$, nazývá se výraz $x - x_0$ **kořenový činitel**, přičemž platí $P_n(x) = (x - x_0) \cdot Q_{n-1}(x)$.

Vlastnosti polynomů

- polynom n -tého stupně má v oboru komplexních čísel právě n kořenů
- jsou-li x_1, x_2, \dots, x_n (ne nutně různé) kořeny polynomu $P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ (reálné nebo komplexní), platí $P_n(x) = a_n (x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)$ - **rozklad na kořenové činitele** a dále
- $a_0 = (-1)^n a_n x_1 x_2 \dots x_n$.

Funkční hodnoty polynomu určujeme pomocí **Hornerova schématu**.

Určení $P_n(\alpha)$ pro $P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_i x^i + \dots + a_1 x + a_0$:

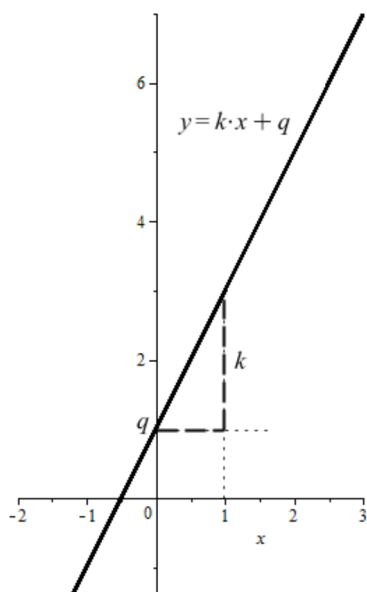
	a_n	a_{n-1}	...	a_i	...	a_1	a_0
α	$b_{n-1} = a_n$	$b_{n-2} = \alpha \cdot b_{n-1} + a_{n-1}$...	$b_{i-1} = \alpha \cdot b_i + a_i$...	$b_0 = \alpha \cdot b_1 + a_1$	$P(\alpha) = \alpha \cdot b_0 + a_0$

Přitom platí $P_n(x) = (x - \alpha)(b_{n-1} x^{n-1} + b_{n-2} x^{n-2} + \dots + b_i x^i + \dots + b_1 x + b_0) + P(\alpha)$.

Je-li α kořen polynomu P_n , tedy platí $P_n(\alpha) = 0$, dostáváme v dolním řádku tabulky koeficienty polynomu, který vznikne po vytknutí kořenového činitele $x - \alpha$.

Speciální případy:

Lineární funkce je funkce tvaru $f(x) = kx + q$, $\mathcal{D}_f = \mathbb{R}$, $\mathcal{H}_f = \mathbb{R}$ (pro $k \neq 0$). Grafem je přímka:

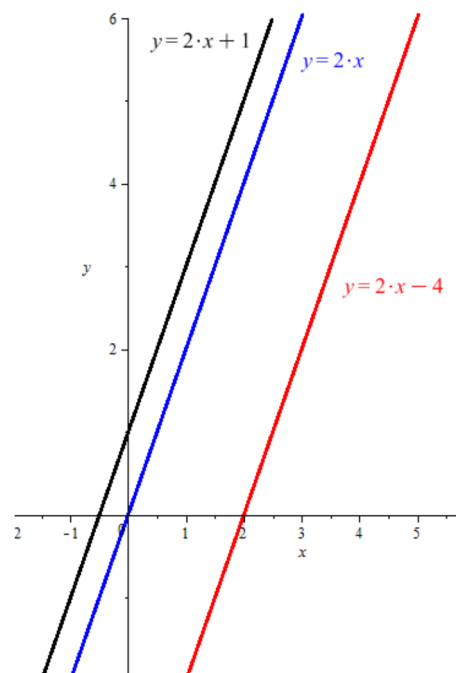


$$f(0) = k \cdot 0 + q = q \text{ - úsek na ose } y$$

$$k = \frac{k}{1} = \operatorname{tg} \varphi \text{ - směrnice}$$

$$0 = k \cdot x + q \Rightarrow x = -\frac{q}{k} \text{ průsečík}$$

s osou x

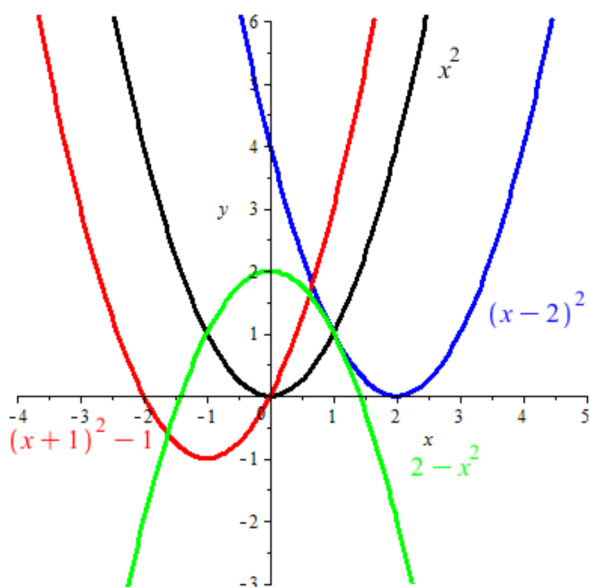


Kvadratická funkce je funkce tvaru $f(x) = ax^2 + bx + c$, $\mathcal{D}_f = \mathbb{R}$, grafem je parabola:

$$y = ax^2 + bx + c \Leftrightarrow y - c = a \left(x^2 - \frac{b}{a}x \right) = a \left(x - \frac{b}{2a} \right)^2 - \frac{b^2}{4a^2} \Leftrightarrow y - \left(c - \frac{b^2}{4a^2} \right) = a \left(x - \frac{b}{2a} \right)^2$$

- rovnice tvaru $y - b = k(x - a)^2$; $V = [a, b]$ je vrchol paraboly.

Je-li $k > 0$, je parabola „otevřená nahoru“, v intervalu $(-\infty, a)$ funkce klesá, v intervalu (a, ∞) roste; je-li $k < 0$, je parabola „otevřená dolů“, v intervalu $(-\infty, a)$ funkce roste, v intervalu (a, ∞) klesá.



$$y = x^2 \Leftrightarrow y - 0 = 1 \cdot (x - 0)^2 \text{ vrchol } V = [0, 0], k = 1 > 0, \text{ otevřená nahoru}$$

$$y = x^2 - 4x + 4 \Leftrightarrow y - 0 = 1 \cdot (x - 2)^2, \text{ vrchol } V = [2, 0], k = 1 > 0, \text{ otevřená nahoru}$$

$$y = x^2 + 2x \Leftrightarrow y + 1 = 1 \cdot (x + 1)^2, \text{ vrchol } V = [-1, -1], k = 1 > 0, \text{ otevřená nahoru}$$

$$y = 2 - x^2 \Leftrightarrow y - 2 = -1 \cdot (x - 0)^2, \text{ vrchol } V = [0, 2], k = -1 < 0, \text{ otevřená dolů.}$$

Racionální lomené funkce

jsou funkce tvaru $R(x) = \frac{P_n(x)}{Q_m(x)}$, kde $P_n(x)$ resp. $Q_m(x)$ jsou polynomy stupně n resp. m .

Racionální funkce je **ryze lomená** pro $n < m$
neryze lomená pro $n \geq m$.

Speciální případ:

Lineární lomená funkce je funkce tvaru $f(x) = \frac{ax+b}{cx+d}$, $a, b, c, d \in \mathbb{R}$, $x \neq -\frac{d}{c}$, $c \neq 0$

přičemž $y = \frac{ax+b}{cx+d}$ můžeme upravit na tvar $y - \frac{a}{c} = \frac{a \frac{b-d}{c}}{c x + \frac{d}{c}} = \left(\frac{b}{c} - \frac{ad}{c^2} \right) \cdot \frac{1}{x - \left(-\frac{d}{c} \right)}$ neboli $y - b = k \cdot \frac{1}{x - a}$;

grafem je hyperbola s vrcholem $V = [a, b]$ a asymptotami

$x = a, y = b$.

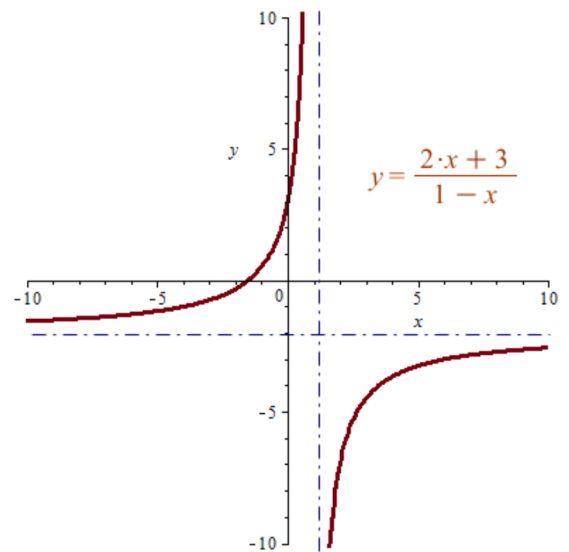
Například pro $y = \frac{2x+3}{1-x} = \frac{2(x-1)+5}{-(x-1)} = -2 - 5 \cdot \frac{1}{x-1}$

je grafem hyperbola $y + 2 = -5 \cdot \frac{1}{x-1}$,

která má vrchol $V = [1, -2]$, asymptoty $x = 1, y = -2$,

je rostoucí na intervalech $(-\infty, 1)$ a $(1, \infty)$

a prostá na celém definičním oboru.



Mocninné funkce

jsou funkce tvaru $f(x) = x^a$, kde $a \in \mathbb{R}$. Přitom mohou nastat tyto možnosti:

a) $a = 0$ - jedná se o konstantu

b) a je přirozené číslo, $a \in \mathbb{N}$. Potom se jedná o speciální případ polynomu.

c) a je celé záporné číslo, $a = -r, r \in \mathbb{N}$. Potom $f(x) = x^{-r} = \frac{1}{x^r}$, $\mathcal{D}_f = \mathbb{R} - \{0\}$.

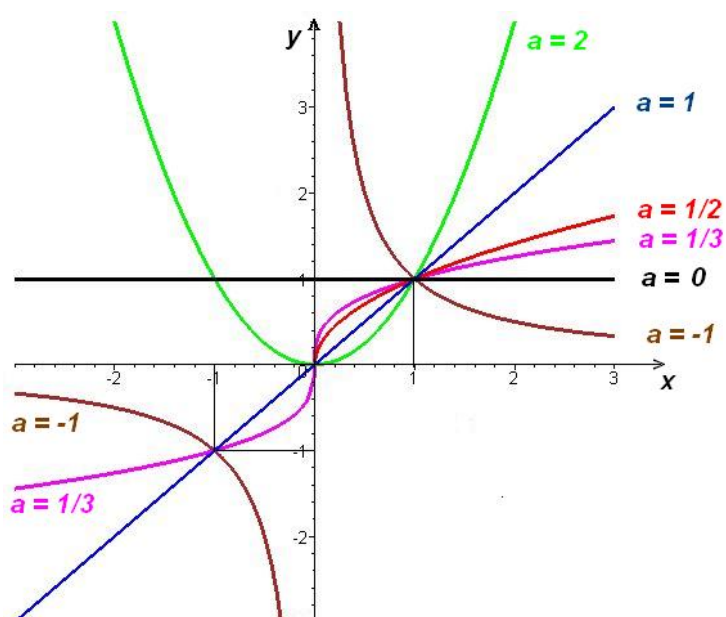
d) a je převrácená hodnota přirozeného čísla, $a = \frac{1}{n}$. Potom $f(x) = x^{\frac{1}{n}} = \sqrt[n]{x}$,

$\mathcal{D}_f = \langle 0, \infty \rangle$ pro n sudé, $\mathcal{D}_f = \mathbb{R}$ pro n liché.

e) a je racionální číslo, $a = \frac{p}{q}$. Potom je $x^{\frac{p}{q}}$ složená funkce, $f(x) = x^{\frac{p}{q}} = \sqrt[q]{x^p}$.

f) a je iracionální číslo. Potom $\mathcal{D}_f = \langle 0, \infty \rangle$ pro $a > 0$ a $\mathcal{D}_f = (0, \infty)$ pro $a < 0$.

Grafy mocninných funkcí $f(x) = x^a$:



Exponenciální funkce

jsou funkce tvaru $f(x) = a^x$, kde $a > 0$; $\mathcal{D}_f = \mathbb{R}$, $\mathcal{H}_f = (0, \infty)$.

Funkce je rostoucí pro $a > 1$, klesající pro $0 < a < 1$; pro $a = 1$ se jedná o konstantu $f(x) = 1$.

Grafy všech exponenciálních funkcí procházejí bodem $[0, 1]$.

Logaritmické funkce

při základu a , kde $0 < a < 1$ nebo $a > 1$, jsou funkce tvaru $f(x) = \log_a x$; $\mathcal{D}_f = (0, \infty)$. Jsou inverzní k funkcím $f(x) = a^x$, tedy platí $x = a^{\log_a x}$ a $\mathcal{H}_f = \mathbb{R}$.

jinak řečeno $\log_a x$ je číslo, na něž je třeba základ a umocnit, abychom dostali číslo x .

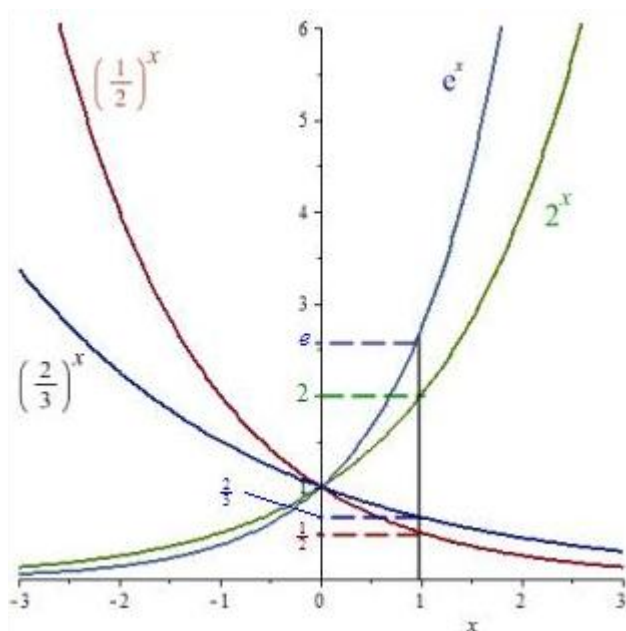
Logaritmická funkce při základu $e = 2,718281828\dots$ se stručně nazývá logaritmická funkce (přirozený logaritmus) a značí se $\ln x := \log_e x$.

Logaritmickou funkci při základu 10 (dekadický logaritmus) značíme $\log x := \log_{10} x$.

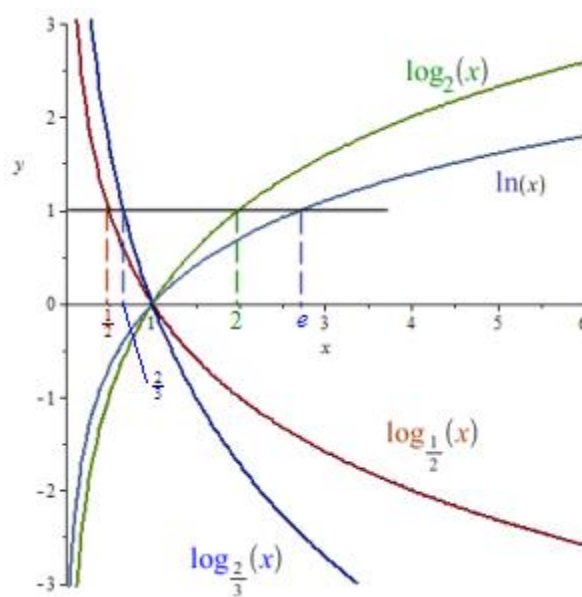
Je-li $a > 0$, $b > 0$, přičemž $a \neq 1$, $b \neq 1$, platí $\log_a x = \frac{\log_b x}{\log_b a}$, speciálně $\log_a x = \frac{\ln x}{\ln a}$.

Všechny logaritmické funkce procházejí bodem $[1, 0]$.

Grafy exponenciálních funkcí



Grafy logaritmických funkcí



Goniometrické funkce

nebo také **trigonometrické funkce** reálného argumentu (úhlu v obloukové míře) jsou funkce

$$f(x) = \sin x, \quad f(x) = \cos x, \quad f(x) = \operatorname{tg} x, \quad f(x) = \operatorname{cotg} x.$$

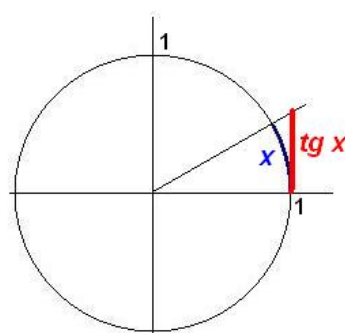
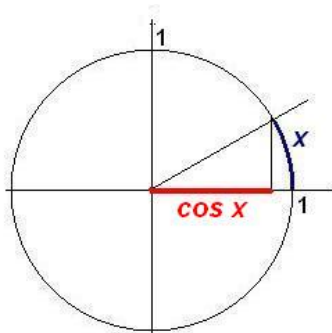
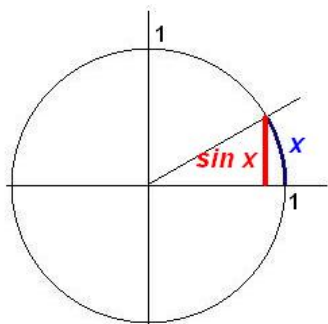
Lze je zavést pomocí jednotkové kružnice takto:

je-li x délka oblouku na jednotkové kružnici mezi bodem $[1, 0]$ a průsečíkem této kružnice s polopřímku, která vychází z počátku souřadnic, je

$\sin x$ roven druhé souřadnici tohoto průsečíku,

$\cos x$ jeho první souřadnici.

Zřejmě platí **základní trigonometrická identita** $\sin^2 x + \cos^2 x = 1$ (z Pythagorovy věty)



Dále definujeme

$$\operatorname{tg} x = \frac{\sin x}{\cos x}, \quad \operatorname{cotg} x = \frac{1}{\operatorname{tg} x} = \frac{\cos x}{\sin x}.$$

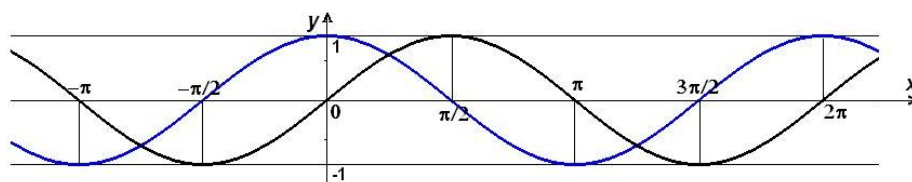
$$\mathcal{D}_{\sin} = \mathcal{D}_{\cos} = \mathbb{R}, \quad \mathcal{D}_{\operatorname{tg}} = \{x \in \mathbb{R} \mid x \neq (2k+1) \cdot \frac{\pi}{2}, k \in \mathbb{Z}\}, \quad \mathcal{D}_{\operatorname{cotg}} = \{x \in \mathbb{R} \mid x \neq k\pi, k \in \mathbb{Z}\}.$$

Funkce $\sin x$ a $\cos x$ jsou periodické s periodou $p = 2\pi$, $\sin x$ je lichá, $\cos x$ sudá, funkce $\operatorname{tg} x$ a $\operatorname{cotg} x$ jsou liché funkce periodické s periodou $p = \pi$.

Grafy funkcí

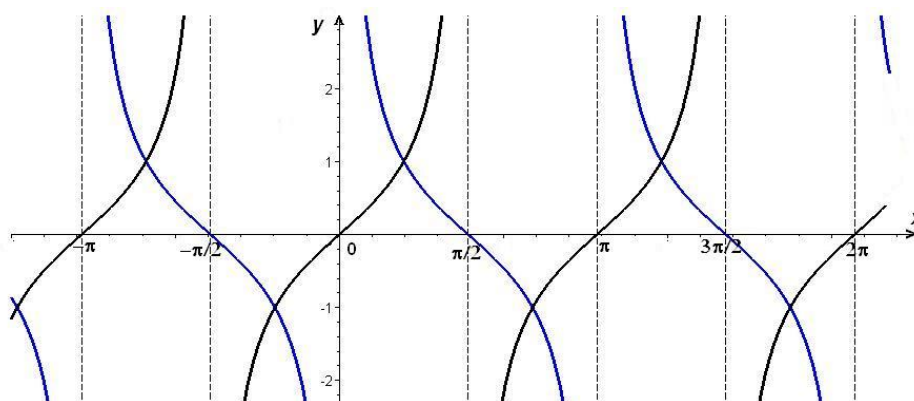
$$f(x) = \sin x$$

$$f(x) = \cos x$$



$$f(x) = \operatorname{tg} x$$

$$f(x) = \operatorname{cotg} x$$



Hodnoty goniometrických funkcí pro některé argumenty:

	0	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$
sin	0	1	0	-1	0	1/2	$\sqrt{2}/2$	$\sqrt{3}/2$
cos	1	0	-1	0	1	$\sqrt{3}/2$	$\sqrt{2}/2$	1/2
tg	0	není def.	0	není def.	0	$\sqrt{3}/3$	1	$\sqrt{3}$
cotg	není def.	0	není def.	0	není def.	$\sqrt{3}$	1	$\sqrt{3}/3$

Užitečné vztahy:

$$\forall x \in \left(0, \frac{\pi}{2}\right) \text{ platí: } \begin{aligned} \sin x &= \sin(\pi - x) = -\sin(\pi + x) = -\sin(2\pi - x), \\ \cos x &= -\cos(\pi - x) = -\cos(\pi + x) = \cos(2\pi - x), \\ \operatorname{tg} x &= -\operatorname{tg}(\pi - x), \quad \operatorname{cotg} x = -\operatorname{cotg}(\pi - x). \end{aligned}$$

Vyjádření goniometrické funkce daného argumentu pomocí jiné goniometrické funkce téhož argumentu:

	$\sin x$	$\cos x$	$\operatorname{tg} x$	$\operatorname{cotg} x$
$\sin x$	$\sin x$	$\pm\sqrt{1-\cos^2 x}$	$\frac{\pm \operatorname{tg} x}{\sqrt{1+\operatorname{tg}^2 x}}$	$\frac{\pm 1}{\sqrt{1+\operatorname{cotg}^2 x}}$
$\cos x$	$\pm\sqrt{1-\sin^2 x}$	$\cos x$	$\frac{\pm 1}{\sqrt{1+\operatorname{tg}^2 x}}$	$\frac{\pm \operatorname{cotg} x}{\sqrt{1+\operatorname{cotg}^2 x}}$
$\operatorname{tg} x$	$\frac{\pm \sin x}{\sqrt{1-\sin^2 x}}$	$\frac{\pm\sqrt{1-\cos^2 x}}{\cos x}$	$\operatorname{tg} x$	$\frac{1}{\operatorname{cotg} x}$
$\operatorname{cotg} x$	$\frac{\pm\sqrt{1-\sin^2 x}}{\sin x}$	$\frac{\pm \cos x}{\sqrt{1-\cos^2 x}}$	$\frac{1}{\operatorname{tg} x}$	$\operatorname{cotg} x$

Následující identity pro goniometrické funkce platí vždy pro ty argumenty, pro které mají obě strany smysl:

Součtové vzorce:

$$\sin(x \pm y) = \sin x \cos y \pm \cos x \sin y$$

$$\operatorname{tg}(x \pm y) = \frac{\operatorname{tg} x \pm \operatorname{tg} y}{1 \mp \operatorname{tg} x \operatorname{tg} y}$$

$$\cos(x \pm y) = \cos x \cos y \mp \sin x \sin y$$

$$\operatorname{cotg}(x \pm y) = \frac{\operatorname{cotg} x \operatorname{cotg} y \mp 1}{\operatorname{cotg} x \pm \operatorname{cotg} y}$$

Pro součín goniometrických funkcí platí:

$$\sin x \sin y = \frac{1}{2}(\cos(x-y) - \cos(x+y))$$

$$\sin x \cos y = \frac{1}{2}(\sin(x+y) + \sin(x-y))$$

$$\cos x \cos y = \frac{1}{2}(\cos(x-y) + \cos(x+y))$$

$$\cos x \sin y = \frac{1}{2}(\sin(x+y) - \sin(x-y))$$

Goniometrické funkce násobků argumentů:

$$\sin 2x = 2 \sin x \cos x = \frac{2 \operatorname{tg} x}{1 + \operatorname{tg}^2 x}$$

$$\cos 2x = \cos^2 x - \sin^2 x = \frac{1 - \operatorname{tg}^2 x}{1 + \operatorname{tg}^2 x}$$

$$\sin 3x = 3 \sin x - 4 \sin^3 x$$

$$\cos 3x = 4 \cos^3 x - 3 \cos x$$

$$\operatorname{tg} 2x = \frac{2 \operatorname{tg} x}{1 - \operatorname{tg}^2 x} = \frac{2}{\operatorname{cotg} x - \operatorname{tg} x}$$

$$\operatorname{cotg} 2x = \frac{\operatorname{cotg}^2 x - 1}{2 \operatorname{cotg} x} = \frac{1}{2}(\operatorname{cotg} x - \operatorname{tg} x)$$

Goniometrické funkce polovičních argumentů:

$$\left| \sin \frac{x}{2} \right| = \sqrt{\frac{1 - \cos x}{2}} = \frac{1}{2}(\sqrt{1 + \sin x} - \sqrt{1 - \sin x})$$

$$\left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| = \left| \frac{\sin x}{1 + \cos x} \right| = \left| \frac{1 - \cos x}{\sin x} \right| = \sqrt{\frac{1 - \cos x}{1 + \cos x}}$$

$$\left| \cos \frac{x}{2} \right| = \sqrt{\frac{1 + \cos x}{2}} = \frac{1}{2}(\sqrt{1 + \sin x} + \sqrt{1 - \sin x})$$

$$\left| \operatorname{cotg} \frac{x}{2} \right| = \left| \frac{\sin x}{1 - \cos x} \right| = \left| \frac{1 + \cos x}{\sin x} \right| = \sqrt{\frac{1 + \cos x}{1 - \cos x}}$$

Mocniny funkcí $\sin x$ a $\cos x$:

$$\sin^2 x = \frac{1}{2}(1 - \cos 2x)$$

$$\sin^3 x = \frac{1}{4}(3 \sin x - \sin 3x)$$

$$\cos^2 x = \frac{1}{2}(1 + \cos 2x)$$

$$\cos^3 x = \frac{1}{4}(3 \cos x + \cos 3x)$$

Analytická geometrie

Vektorem v rovině (resp. **v prostoru**) rozumíme množinu všech rovnoběžných souhlasně orientovaných a stejně dlouhých úseček. Zvolíme-li jednu konkrétní z těchto úseček, např. $\mathbf{u} = \overline{AB}$, mluvíme o **umístění** vektoru do počátečního bodu A . Jestliže vektor umístíme do počátku souřadné soustavy $[0,0]$ (resp. $[0,0,0]$), potom souřadnice koncového bodu jsou **souřadnice vektoru \mathbf{u}** .

Je-li vektor umístěn v bodě A , $\mathbf{u} = \overline{AB}$, $A = [a_1, a_2]$, $B = [b_1, b_2]$ (resp. $A = [a_1, a_2, a_3]$, $B = [b_1, b_2, b_3]$), potom pro souřadnice vektoru \mathbf{u} platí $\mathbf{u} = B - A = (b_1 - a_1, b_2 - a_2)$ (resp. $\mathbf{u} = (b_1 - a_1, b_2 - a_2, b_3 - a_3)$). Ze vztahu $\mathbf{u} = B - A$ plyne $B = A + \mathbf{u}$.

Operace s vektory $\mathbf{u} = (u_1, u_2)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2)$ (resp. $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$):

Velikost vektoru $|\mathbf{u}| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2}$ (resp. $|\mathbf{u}| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2}$)

Opačný vektor $-\mathbf{u} = (-u_1, -u_2)$ (resp. $-\mathbf{u} = (-u_1, -u_2, -u_3)$)

k -násobek vektoru $k\mathbf{u} = (ku_1, ku_2)$ (resp. $k\mathbf{u} = (ku_1, ku_2, ku_3)$), $k \in \mathbb{R}$

O vektorech \mathbf{u} a $k\mathbf{u}$ říkáme, že jsou **kolineární**

Rovnost vektorů $\mathbf{u} = \mathbf{v} \Leftrightarrow (u_1 = v_1 \wedge u_2 = v_2)$ (resp. $\mathbf{u} = \mathbf{v} \Leftrightarrow (u_1 = v_1 \wedge u_2 = v_2 \wedge u_3 = v_3)$)

Součet vektorů $\mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2)$ (resp. $\mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$)

Rozdíl vektorů $\mathbf{u} - \mathbf{v} = (u_1 - v_1, u_2 - v_2)$ (resp. $\mathbf{u} - \mathbf{v} = (u_1 - v_1, u_2 - v_2, u_3 - v_3)$)

Lineární kombinace vektorů $k_1\mathbf{u} + k_2\mathbf{v} = (k_1u_1 + k_2v_1, k_1u_2 + k_2v_2)$

(resp. $k_1\mathbf{u} + k_2\mathbf{v} = (k_1u_1 + k_2v_1, k_1u_2 + k_2v_2, k_1u_3 + k_2v_3)$), $k_1, k_2 \in \mathbb{R}$

Skalární součin vektorů $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = u_1v_1 + u_2v_2$ ($\in \mathbb{R}$) (resp. $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3$ ($\in \mathbb{R}$)),

$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = |\mathbf{u}||\mathbf{v}| \cos \varphi$, kde $\varphi = \sphericalangle(\mathbf{u}, \mathbf{v})$, $\varphi \in \langle 0, 2\pi \rangle$

Vektorový součin vektorů $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$

(pouze v prostoru!) je vektor

$\mathbf{u} \times \mathbf{v} = ((u_2v_3 - u_3v_2), (u_3v_1 - u_1v_3), (u_1v_2 - u_2v_1)) =$

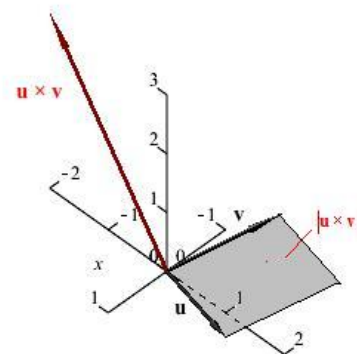
$$= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix},$$

kteří je kolmý na rovinu, v níž leží vektory \mathbf{u} , \mathbf{v}

a pro jeho velikost platí $|\mathbf{u} \times \mathbf{v}| = |\mathbf{u}||\mathbf{v}| \sin \varphi$

(plošný obsah kosodélníka tvořeného vektory \mathbf{u} , \mathbf{v})

přičemž trojice vektorů \mathbf{u} , \mathbf{v} , $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ tvoří pravotočivý systém (viz obrázek).



Přímka v rovině

Prochází-li přímka p body A, B , potom pro bod $X \in p$ je vektor $X - A$ kolineární s vektorem $B - A$, tedy pro některé $t \in \mathbb{R}$ platí $X - A = t(B - A)$, neboli

$X = A + t(B - A)$, $t \in \mathbb{R}$ – **parametrická rovnice** přímky p zadané dvěma body A, B

Pro jednotlivé složky pro $A = [a_1, a_2]$, $B = [b_1, b_2]$: $x = a_1 + t(b_1 - a_1)$, $y = a_2 + t(b_2 - a_2)$, $t \in \mathbb{R}$

Prochází-li přímka p bodem $A = [a_1, a_2]$ rovnoběžně s vektorem $\mathbf{s} = (s_1, s_2)$, který se nazývá **směrový vektor** přímky p , potom pro bod $X \in p$ je vektor $X - A$ kolineární s vektorem \mathbf{s} , tedy pro některé $t \in \mathbb{R}$ platí $X - A = t \cdot \mathbf{s}$, neboli

$X = A + t \cdot \mathbf{s}$, $t \in \mathbb{R}$ – **parametrická rovnice** přímky p zadané bodem A a směrovým vektorem \mathbf{s} .

Pro jednotlivé složky je-li $A = [a_1, a_2]$ $\mathbf{s} = (s_1, s_2)$:
$$\begin{aligned} x &= a_1 + t s_1 \\ y &= a_2 + t s_2 \end{aligned}, t \in \mathbb{R}$$

Obecná rovnice přímky p : $ax + by + c = 0$ se odvodí z parametrických rovnic eliminací parametru:

$$\left. \begin{aligned} x - a_1 &= t s_1 \cdot s_2 \\ y - a_2 &= t s_2 \cdot s_1 \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow \begin{aligned} s_2(x - a_1) &= t s_1 s_2 \\ s_1(y - a_2) &= t s_1 s_2 \end{aligned} \Rightarrow s_2(x - a_1) - s_1(y - a_2) = 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow s_2 x - s_1 y + s_1 a_2 - s_2 a_1 = 0 \Rightarrow \underline{a = s_2, b = -s_1}$$

a dále

$$(s_2, -s_1) \cdot (x - a_1, y - a_2) = 0 \Leftrightarrow \underline{(s_2, -s_1) \cdot (X - A) = 0},$$

tedy pro libovolný bod X na přímce $ax + by + c = 0$ je polohový vektor $X - A$ kolmý na vektor $\mathbf{n} = (a, b)$.

Normálový vektor přímky o rovnici $ax + by + c = 0$ je vektor $\mathbf{n} = (a, b)$ (a libovolný jeho násobek)

Pro $b \neq 0$ můžeme obecnou rovnici přímky převést na **směrníkový tvar** $y = -\frac{b}{a}x - \frac{c}{a} = kx + q$ – přímka je grafem lineární funkce (viz kapitola funkce).

Vzdálenost bodu $A = [x_0, y_0]$ **od přímky** p : $ax + by + c = 0$: $d(p, A) = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

Odchylka přímek $p: a_1x + b_1y + c_1 = 0$, $q: a_2x + b_2y + c_2 = 0$ je rovna úhlu jejich normálových vektorů, platí tedy $\cos \varphi = \frac{(a_1, b_1)}{|(a_1, b_1)|} \cdot \frac{(a_2, b_2)}{|(a_2, b_2)|} = \frac{|a_1 a_2 + b_1 b_2|}{\sqrt{a_1^2 + b_1^2} \sqrt{a_2^2 + b_2^2}}, \varphi \in \left\langle 0, \frac{\pi}{2} \right\rangle$.

Přímka a rovina v prostoru

Analogickou úvahou, pomocí které jsme odvodili parametrickou rovnici přímky v rovině, odvodíme

Parametrické rovnice přímky p zadané dvěma body $A = [a_1, a_2, a_3]$, $B = [b_1, b_2, b_3]$:

$$x = a_1 + t(b_1 - a_1), y = a_2 + t(b_2 - a_2), z = a_3 + t(b_3 - a_3), t \in \mathbb{R}$$

a zadané bodem $A = [a_1, a_2, a_3]$ a směrovým vektorem $\mathbf{s} = (s_1, s_2, s_3)$:

$$x = a_1 + t s_1, y = a_2 + t s_2, z = a_3 + t s_3, t \in \mathbb{R}$$

Přímku v prostoru lze zadat jako průsečnici dvou rovin; **obecná rovnice přímky v prostoru neexistuje!**

Jestliže z parametrických rovnic vyjádříme parametr t a vzniklé vztahy porovnáme, dostaneme tak zvané

kanonické rovnice přímky $\frac{x - a_1}{s_1} = \frac{y - a_2}{s_2} = \frac{z - a_3}{s_3}$.

Třemi body A, B, C , které neleží v přímce, je zadaná rovina ρ , pro jejíž libovolný bod X je vektor $X - A$ některou lineární kombinací vektorů $B - A$ a $C - A$, platí tedy $X - A = t_1(B - A) + t_2(C - A)$, $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ neboli $X = A + t_1(B - A) + t_2(C - A)$ – **parametrická rovnice** roviny ρ zadané třemi body A, B, C

$$x = a_1 + t_1(b_1 - a_1) + t_2(c_1 - a_1)$$

ve složkách pro $A = [a_1, a_2, a_3]$, $B = [b_1, b_2, b_3]$, $C = [c_1, c_2, c_3]$: $y = a_2 + t_1(b_2 - a_2) + t_2(c_2 - a_2)$ $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$

$$z = a_3 + t_1(b_3 - a_3) + t_2(c_3 - a_3)$$

Prochází-li rovina ρ bodem $A = [a_1, a_2, a_3]$ rovnoběžně se dvěma nekolineárními vektory $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$, potom pro bod $X \in \rho$ je vektor $X - A$ některou lineární kombinací vektorů \mathbf{u}, \mathbf{v} , tedy pro některá $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ platí $X - A = t_1 \cdot \mathbf{u} + t_2 \cdot \mathbf{v}$, neboli

$$\underline{X = A + t_1 \cdot \mathbf{u} + t_2 \cdot \mathbf{v}} \quad \text{-- parametrická rovnice roviny } \rho \text{ zadané bodem } A$$

a dvěma nekolineárními vektory \mathbf{u}, \mathbf{v}

$$x = a_1 + t_1 u_1 + t_2 v_1$$

ve složkách pro $A = [a_1, a_2, a_3]$, $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3)$: $y = a_2 + t_1 u_2 + t_2 v_2 \quad t_1, t_2 \in \mathbb{R}$

$$z = a_3 + t_1 u_3 + t_2 v_3$$

Obecná rovnice roviny ρ : $ax + by + cz + d = 0$ se odvodí z parametrických rovnic eliminací parametrů:

$$\left. \begin{array}{l} x - a_1 = t_1 u_1 + t_2 v_1 \\ y - a_2 = t_1 u_2 + t_2 v_2 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \cdot v_2 \\ \cdot v_1 \end{array} \Rightarrow v_2(x - a_1) - v_1(y - a_2) = t_1(u_1 v_2 - u_2 v_1) \cdot (u_2 v_3 - u_3 v_2)$$

$$\left. \begin{array}{l} y - a_2 = t_1 u_2 + t_2 v_2 \\ z - a_3 = t_1 u_3 + t_2 v_3 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \cdot v_3 \\ \cdot v_2 \end{array} \Rightarrow v_3(y - a_2) - v_2(z - a_3) = t_1(u_2 v_3 - u_3 v_2) \cdot (u_1 v_2 - u_2 v_1)$$

$$\Rightarrow (x - a_1)(u_3 v_2 - u_2 v_3) + (y - a_2)(u_1 v_3 - u_3 v_1) + (z - a_3)(u_2 v_1 - u_1 v_2) = 0$$

Platí tedy $(a, b, c) = k((u_3 v_2 - u_2 v_3), (u_1 v_3 - u_3 v_1), (u_2 v_1 - u_1 v_2)) = k(\mathbf{u} \times \mathbf{v})$;

tento vektor je kolmý na směrové vektory roviny ρ , tedy $(a, b, c) = \mathbf{n}$ -- **normálový vektor** roviny ρ .

Vzdálenost bodu $A = [x_0, y_0, z_0]$ **od roviny** ρ : $ax + by + cz + d = 0$: $d(\rho, A) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$

Kuželosečky

jsou rovinné křivky, které dostaly společný název proto, že vzniknou jako řez kužele rovinou -- podle toho, jaký má tato rovina sklon vzhledem k ose resp. povrchové přímce kuželu, dostaneme

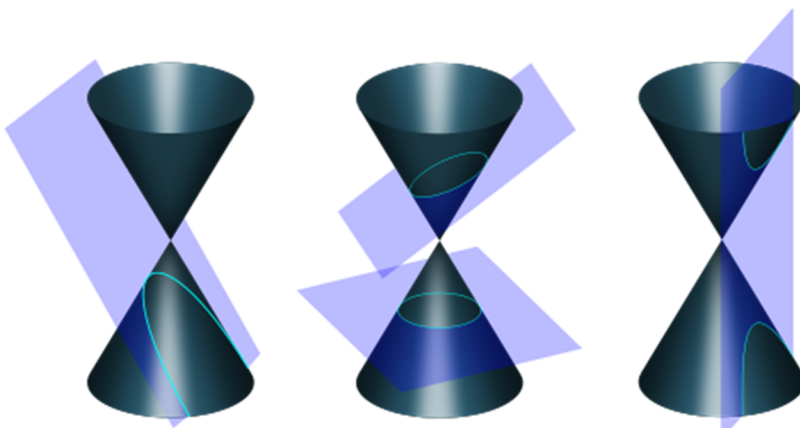
a) parabolu -- rovina je rovnoběžná s povrchovou přímkou (která prochází vrcholem kuželu),

b) elipsu -- rovina svírá s osou kuželu úhel $\varphi \in (0, \frac{\pi}{2})$,

b) kružnici -- rovina je kolmá na osu kuželu ($\varphi = \frac{\pi}{2}$),

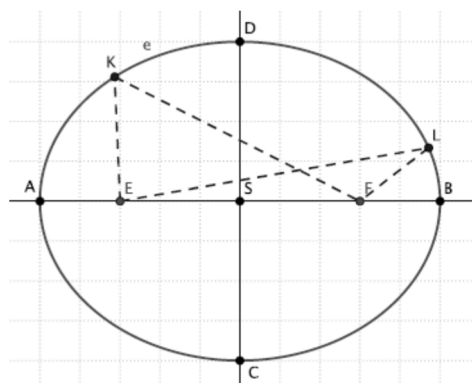
d) hyperbolu -- rovina je rovnoběžná s osou kuželu ($\varphi = 0$)

viz obrázek (který pochází z Wikipedie)



Elipsa je křivka, jejíž každý bod má od daných dvou bodů v rovině stejný součet vzdáleností.

Elipsa má dvě ohniska, označme je E a F .



Elipsa obsahuje dva **hlavní vrcholy** A a B a dva **vedlejší vrcholy** C a D . **Střed** elipsy, na obrázku vrchol S , leží ve středu úsečky EF , tedy mezi ohnisky.

Přímka, která prochází hlavními vrcholy (a také ohnisky), se nazývá **hlavní osa** elipsy, přímka která prochází vedlejšími vrcholy, se nazývá **vedlejší osa** elipsy.

Úsečka, která spojuje libovolný hlavní bod a střed elipsy, se nazývá **hlavní poloosa**. Na obrázku se jedná o úsečky AS a BS .

Úsečka, která spojuje libovolný vedlejší bod a střed elipsy, se nazývá **vedlejší poloosa**. Na obrázku se jedná o úsečky CS a DS .

Rovnice elipsy se středem v počátku souřadnic a osami v souřadných osách má tvar

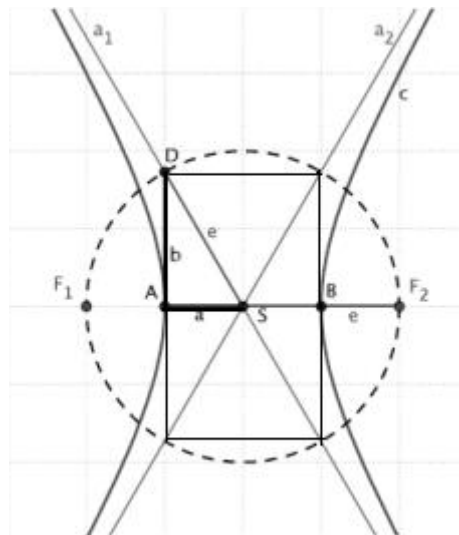
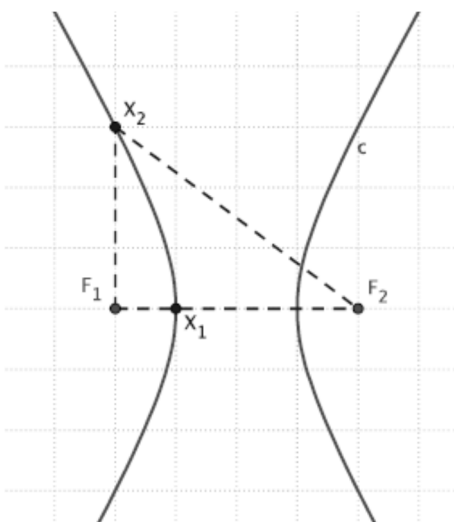
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1,$$

je-li střed elipsy v bodě $S = [m, n]$ a osy jsou rovnoběžné se souřadnými osami, má rovnice tvar

$$\frac{(x-m)^2}{a^2} + \frac{(y-n)^2}{b^2} = 1.$$

V případě $a = b = r$ dostáváme **kružnici** s rovnicí $x^2 + y^2 = r^2$ resp. $(x-m)^2 + (y-n)^2 = r^2$.

Hyperbola je kuželosečka, pro jejíž každý bod platí, že absolutní hodnota rozdílu vzdáleností od dvou pevně daných bodů je vždy stejná.



Bodům F_1 a F_2 se říká **ohniska**.

Bod S se nazývá **střed** hyperboly a nachází se ve středu úsečky F_1F_2 .

Přímka F_1F_2 se nazývá **hlavní osa hyperboly**. Kolmice k této ose v bodě S se nazývá **vedlejší osa hyperboly**.

Průsečíky hyperboly s hlavní osou se nazývají **vrcholy hyperboly**, na obrázku vpravo to jsou body A a B .

Úsečky AS a BS se nazývají **hlavní poloosy hyperboly**. Jejich délku značíme a .

Délku **vedlejší poloosy hyperboly** značíme b .

Vzdálenost ohniska od středu se nazývá **excentricita**, značíme ji e . Platí vztah $e = \sqrt{a^2 + b^2}$.

Přímky a_1, a_2 , procházející středem hyperboly – prodloužené úhlopříčky obdélníku vytvořeného pomocí poloos – viz obrázek – jsou **asymptoty** hyperboly.

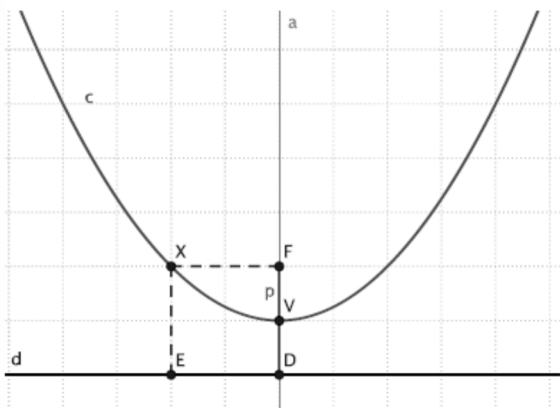
Rovnice hyperboly se středem v počátku souřadnic a hlavní osou v ose o_x resp. v ose o_y má tvar

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{resp.} \quad \frac{y^2}{a^2} - \frac{x^2}{b^2} = 1,$$

je-li střed hyperboly v bodě $S = [m, n]$ a hlavní osa je rovnoběžná s osou o_x resp. s osou o_y má rovnice tvar

$$\frac{(x-m)^2}{a^2} - \frac{(y-n)^2}{b^2} = 1 \quad \text{resp.} \quad \frac{(y-n)^2}{b^2} - \frac{(x-m)^2}{a^2} = 1.$$

Parabola je křivka, která má od dané přímky a od daného bodu, který na té přímce neleží, konstantní vzdálenost.



Bod F se nazývá **ohnisko** paraboly.

Přímka d se nazývá **řídící přímka** paraboly.

Přímka FD se nazývá **osa** paraboly, je kolmá k řídící přímce a prochází ohniskem.

Bod V se nazývá vrchol paraboly a nachází se ve středu úsečky FD .

Délku úsečky FD nazýváme **parametrem** paraboly. Jedná se o vzdálenost ohniska od řídící přímky.

Rovnice paraboly

U paraboly rozlišujeme celkem čtyři různé případy. Jak je orientována osa paraboly, tj. jestli je osa svislá (rovnoběžná s osou y), jako na obrázku, nebo jestli je osa vodorovná (rovnoběžná s osou o_x). Dále pak rozlišujeme případ, kdy je parabola otevřená nahoru nebo dolů a nalevo nebo napravo. Necht' má parabola vrchol $V = [m, n]$.

1) Parabola má osu rovnoběžnou s osou o_y a je otevřená nahoru. Potom má rovnici:

$$(x - m)^2 = 2p(y - n) \Leftrightarrow y - n = \frac{1}{2p}(x - m)^2$$

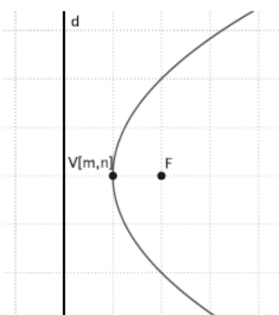
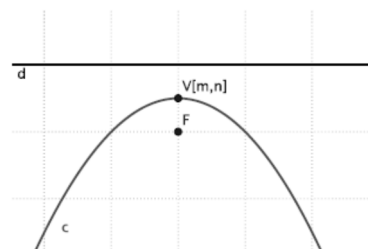
a ohnisko má souřadnice $F = \left[m, n + \frac{p}{2} \right]$.

2) Parabola má osu rovnoběžnou s osou o_y a je otevřená dolů.

Potom má rovnici:

$$(x - m)^2 = -2p(y - n) \Leftrightarrow y - n = -\frac{1}{2p}(x - m)^2$$

a ohnisko má souřadnice $F = \left[m, n - \frac{p}{2} \right]$.



3) Parabola má osu rovnoběžnou s osou o_x a je otevřená doprava.

Potom má rovnici:

$$(y - n)^2 = 2p(x - m)$$

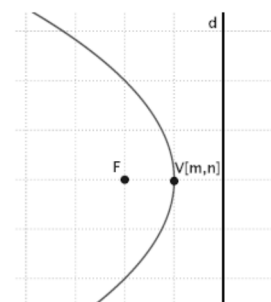
a ohnisko má souřadnice $F = \left[m + \frac{p}{2}, n \right]$.

4) Parabola má osu rovnoběžnou s osou o_x a je otevřená doleva.

Potom má rovnici:

$$(y - n)^2 = -2p(x - m)$$

a ohnisko má souřadnice $F = \left[m - \frac{p}{2}, n \right]$.



V případech 1) a 2) je parabola grafem kvadratické funkce, v případech 3) a 4) se **nejedná o grafy funkcí**.

(viz matematika.cz)

Komplexní čísla

Definujeme **imaginární jednotku** i jako číslo, jehož druhou mocninou je -1 ,

$$i^2 = -1$$

Komplexním číslem se nazývá výraz

$$z = x + y \cdot i$$

kde $x, y \in \mathbb{R}$. Přitom x se nazývá **reálná složka**, y **imaginární složka** čísla z ; píšeme

$$x = \operatorname{Re} z, \quad y = \operatorname{Im} z.$$

Komplexní čísla, jejichž imaginární složka je nulová, ztotožníme s reálnými čísly.

Komplexní čísla, jejichž reálná složka je nulová, se nazývají **ryze imaginární**.

Pro počítání s komplexními čísly platí následující pravidla :

Rovnost komplexních čísel :

$$x_1 + y_1 i = x_2 + y_2 i \Leftrightarrow x_1 = x_2 \wedge y_1 = y_2$$

Sčítání (odčítání)

$$(x_1 + y_1 i) \pm (x_2 + y_2 i) = (x_1 \pm x_2) + (y_1 \pm y_2) i$$

Násobení

$$(x_1 + y_1 i) \cdot (x_2 + y_2 i) = (x_1 x_2 - y_1 y_2) + (y_1 x_2 + x_1 y_2) i$$

Dělení

$$\frac{x_1 + y_1 i}{x_2 + y_2 i} = \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2}{x_2^2 + y_2^2} + \frac{y_1 x_2 - x_1 y_2}{x_2^2 + y_2^2} i$$

Absolutní hodnotu komplexního čísla z definujeme předpisem

$$|z| = |x + y i| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Komplexně sdružené číslo k číslu z je číslo

$$\bar{z} = x - y i$$

Platí:

$$z + \bar{z} = (x + y i) + (x - y i) = 2x, \quad z \cdot \bar{z} = (x + y i) \cdot (x - y i) = x^2 + y^2 = |z|^2$$

$$\overline{z_1 + z_2} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2, \quad \overline{z_1 \cdot z_2} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2$$

$$|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|, \quad |z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2|, \quad \left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|}$$

Znázornění komplexních čísel

Komplexní čísla znázorňujeme jako body v rovině, které říkáme **Gaussova rovina** nebo **rovina komplexních čísel**.

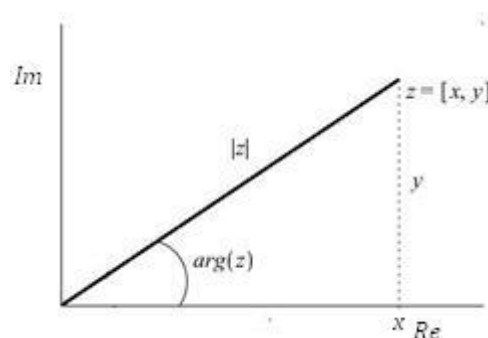
Vodorovná osa souřadnic se nazývá **reálná osa**,

svislá **imaginární osa**.

Komplexní číslo $z = x + y i$ znázorňujeme jako bod $[x, y]$.

Přitom zřejmě (podle Pythagorovy věty) je $|z|$ rovna

vzdálenosti bodu $[x, y]$ od počátku souřadnic.



Úhel φ (v oboukové míře), který svírá průvodič obrazu čísla z s kladným směrem reálné osy, se nazývá **argument** komplexního čísla z a značí se $\arg z$

$$\arg z = \begin{cases} \operatorname{arctg} \frac{y}{x} & x > 0 \\ \operatorname{arctg} \frac{y}{x} + \pi & x < 0, y > 0 \\ \operatorname{arctg} \frac{y}{x} - \pi & x < 0, y < 0 \\ \pm \frac{\pi}{2} & x = 0, \begin{matrix} y > 0 \\ y < 0 \end{matrix} \end{cases}$$

Necht' $z = x + yi$, $\varphi = \arg z$. Výraz

$$z = |z|(\cos \varphi + i \sin \varphi)$$

se nazývá **goniometrický tvar** komplexního čísla z . Je vhodný pro násobení a umocňování komplexních čísel:

$$\begin{aligned} z_1 z_2 &= (|z_1|(\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1))(|z_2|(\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2)) = \\ &= |z_1| |z_2| (\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 + \varphi_2)) \end{aligned}$$

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{|z_1|(\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1)}{|z_2|(\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2)} = \frac{|z_1|}{|z_2|} (\cos(\varphi_1 - \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 - \varphi_2))$$

$$z^n = (|z|(\cos \varphi + i \sin \varphi))^n = |z|^n (\cos n\varphi + i \sin n\varphi), \quad \text{kde } n \in \mathbb{Z}$$

Předchozí vztah se nazývá **Moivreova věta**.

Řešení rovnice $a^n = z$, kde z je komplexní číslo a n celé, je dáno právě všemi čísly

$$\sqrt[n]{|z|} \left(\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{n} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{n} \right), \quad k = 0, 1, \dots, n-1.$$

Souhrn těchto n čísel nazýváme **n -tou odmocninou** z čísla z .

Jestliže položíme

$$e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi \quad (\text{Eulerův vzorec}),$$

dostaneme **exponenciální tvar** komplexního čísla

$$z = |z| e^{i\varphi}.$$

Vztahy pro násobení a umocňování komplexních čísel v exponenciálním tvaru vypývají z vlastností exponenciální funkce.